

1° LEZIONE di ECONOMETRIA - Corso "QUANTITATIVO"

Cosa è l'ECONOMETRIA? (METODI STATISTICI)

Applicazione del metodo scientifico in ambito economico.

"Metodo utilizzato per cercare la verità, per capire se le ipotesi sulla realtà che abbiamo formulato sono vere o false"

Permette di verificare se i dati, la nostra rappresentazione della realtà, sono adeguati alla realtà.

Partiamo da un'idea che è un modello teorico (EQUAZIONE) [IPOTESI]

Vediamo se rappresenta bene la realtà che sono i dati.

Ovviamente, parlando di statistica, parliamo sempre in base di probabilità.

MODELLO TEORICO → solo giustificato

EQUAZIONE

ADATTO a RAPPRESENTARE la REALTÀ? → APPLICO TECNICHE STATISTICHE

Avere un modello teorico, cosa vuol dire? Scriverlo? Spiegarlo?

IMMAGINIAMO il MODELLO TEORICO del SALARIO.

$Wage_i =$ education, ^(SUSIDI di DISOCCUPAZIONE) unemployment, age, genere, livello dei prezzi del Paese in cui si vive.
 ↓ ↓ ↓ ↓
 GRADO di ISTRUZIONE e ANNI di SCUOLA DISOCCUPAZIONE (TAX) ETÀ (M/F) etnia
 -12% degli uomini!
 , domanda e offerta di lavoro, settore lavorativo, experience, ore lavoro

La mia produttività marginale è più alta se ho fatto quel lavoro per un po' di anni.

Come scrivo il mio modello? → EQUAZIONE

$$Wage_i = \beta_1 ETNIA + \beta_2 EXPER + \beta_3 EDUC + \beta_4 unempl + \dots$$

COEFFICIENTE = peso di ogni variabile

Dobbiamo cercare di **quantificare il coefficiente** (POS. / NEG.) e dargli una misura, cioè stimare la dimensione di quel coefficiente.

Se un coeff. fosse = 0, vuol dire che ... non impatta nell'equazione, cioè che non impatta nel mio salario e quindi il mio

modello non è corretto. Non posso essere sicura che la variabile con coeff = 0 giochi un ruolo nel definire quale è il salario.

Ma il modello teorico, quindi la mia equazione, è in grado di spiegare perfettamente la realtà? → NO! → **Dev aggiungere una variabile che rappresenti un errore e chiamerò E (EPSILON).**

Avere una componente d'errore nel modello, cosa vuol dire? → Mi rappresenta

Tutto ciò che io non sono in grado di spiegare.

Un modello, infatti, è una semplificazione della realtà. La realtà è sempre più complessa del modello che noi costruiamo.

È rappresentata "qualcosa" che mi sono accorto di considerare, il fatto che le relazioni non siano lineari, la presenza di errori di rappresentazione...

È "spazzatura", contiene tutto ciò che noi non siamo in grado di studiare.

Dovrebbe avere 2 caratteristiche di fondo:

> che sia il più piccolo possibile

> che sia casuale, ossia non collegato con le mie variabili esplicative (determinanti)

NORMALE (GAUSSIANA) con media e varianza

DIFF. tra OSSERV. e quello che mi dice il modello

ESEMPIO:

Wage_i = B₀ + B₁ EDUC_i + ε_i

• AGGIUNGO PENDE SU VARIABILI

SI RIFERISCE AL SINGOLO INDIVIDUO.

VEITORE di DATI, ossia è una COLONNA di NUMERI (VEITORE di dimensione n)

Table with names (CICCO, TOPOLINO, PAPERONE, NINNIE, AMELIA) and values (10, 9, 25, 13, 6) in a column vector.

da dimensione del mio vettore ε = n

• VEITORE di DATI = COLONNA di NUMERI

Wage = B₀ + B₁ EDUC + ε_i

REALTÀ = CAMPIONE

Ansieme di dati disponibili per ogni individuo.

Table with names and two columns of values (10, 9, 25, 43, 6) and (9, 13, 1, ...).

• SCALARE = numero unico uguale per tutti

VARIABILI = VETTORI = COLONNE di NUMERI che riportano le rilevazioni riguardanti ad ogni soggetto.

Il VETTORE è uno scalare, un valore unico costante per tutti gli individui che per noi corrisponde ad un livello marginale.

MODELLO BIVARIATO -> MODELLO MULTIVARIATO (matrici) (continuazione)

TEORIA → EQUAZIONE → CALCOLO COEFFICIENTE e TESTO SE $\epsilon \neq 0$ DA ZERO O NO

1. DEFINIRE un METODO di STIMA che MI FORNISCA il COEFFICIENTE

COME FACCIAMO?

CHE CARATTERISTICHE DOVRA' AVERE il COEFFICIENTE?

VALORE
ATTESO
 $E(X) =$ VALORE del
COEFFICIENTE

← > SIA CORRETTO, cioè che l'impatto della mia VARIABILE sul MODELLO sia CORRETTO.

> ABBIA la VARIANZA il più piccolo possibile.

(Visto che il coeff è stimato si porta dietro una variabilità, una VARIANZA)

COME POSSO CALCOLARE il MIO COEFFICIENTE?

> OLS: il mio coeff deve essere tale da rendere ϵ il più piccolo possibile (SOMMATORIA ERRORI AL QUADRATO)

PERCHÉ $\sum \epsilon_i^2$?

Perché l'errore può essere anche negativo, quindi elevandolo al quadrato evita che gli errori si compensino e dà importanza agli errori "grandi".

LEZIONE 16 SETTEMBRE 2020, 2° LEZIONE.

$$Y = B_1 + B_2 X + \epsilon$$

Al di là che l'econometria è il modo per cercare la verità (modello teorico, lo scrivo in equazione essendo in grado di motivare il perché scrivo → verifico se è vero quello che scrivo attraverso metodi di stima...)

1) Do' valore alle mie conoscenze, i coefficienti β_1 e β_2 .

2) Verifico se i coefficienti sono $\neq 0 = 0 \dots$

COME FACCIAMO a STIMARE questi COEFFICIENTI? → Definisco una metodologia di stima.

1) Definisco il perimetro (DELIMITO): definire le assunzioni che attengo per fare sì che i risultati che attengo abbiano determinate proprietà.

Pongo le assunzioni → Se sono soddisfatte → Pratico OLS.

Prima devo introdurre il metodo di studio.

Vediamo

> MODELLO DETERMINISTICO
(CAMPIONE = INTERA POPOLAZIONE)

dati
: i modelli che ho a disposizione rappresentano l'intera popolazione. (es. ESPERIMENTO)

Dipendono da una DISTRIBUZIONE + AMPIA.

> MODELLO STOCASTICO
(CAMPIONE = PARTE di POPOLAZIONE presa in modo CASUALE).

: i miei dati sono una distribuzione della popolazione, (componenti casuali) quindi non l'intera popolazione.

LE 6 ASSUNZIONI:

MODELLO LINEARE

$$E(Y|X) = \beta_1 + \beta_2 X$$

[VALORE ATTESO di Y DATO X]

2° EFFETTO

$\beta_1, \beta_2 = \text{costanti}$

=> EFFETTO MARGINALE e' COSTANTE

$\beta_2 = ME(\text{marginale}) = \text{costante}$. = IMPATTO di una variazione della X sulla Y

la variazione che ottengo nella Y data da una variazione ^{UNITARIA} che ho nella X e' costante ed e' uguale per tutti.

NO nei MODELLI di MASSIMA VEROSIMIGLIANZA

VARIABILITA'

"NON TUTTI i VALORI di X sono UGUALI"

DIMENSIONE del HO SAMPLE

Dato la mia distribuzione $\{x_i, y_i\}, i=1, \dots, n$, esiste un $i \neq j$ tale

che $x_i \neq x_j$

$\{x_i, y_i\}_{i=1, \dots, n}, \exists i \neq j / x_i \neq x_j$

VARIABILITA', ossia il fatto che i dati non siano tutti uguali, e' la "ricchezza" che mi permette la stima. -> Se non ho VARIABILITA', NON POSSO STIMARE NUOVA!

Se $x_i \neq x_j$

HO VARIABILITA'! [DEVO AVERE ...]

1° EFFETTO

$$\frac{1}{n-1} \sum (x_i - \bar{x})^2$$

VARIANZA CAMPIONARIA

VARIANZA CAMPIONARIA > 0

HO VARIABILITA' dei DATI

2° EFFETTO: non ho MULTICOLLINEARITA' : due variabili non sono la combinazione lineare una dell'altra

NON POSSO AVERE MULTICOLLINEARITA'

1 VETTORI di DATI (variabili) puo' essere ottenuto come comb. line. tra gli altri vettori.

quasi variabile mi aggiunge delle informazioni.

quasi variabile mi aggiunge delle informazioni

Ho MULTICOLLINEARITA' quando io posso ottenere un vettore di dati come COMBINAZIONE LINEARE degli altri VETTORI.

Se NON HO MULTICOLLINEARITA'

le mie variabili ~~sono~~ NON SONO RIDONDANTI

ES:

Vettore 1 : ETA

Vettore 2 : $ETA + 5$

RIDONDANTI

=> implicando che non posso invertire la matrice.

3) $\forall i \neq j$ (2 individui \neq), la covarianza fra y_i e y_j dato X $\bar{e} = 0$.
 (della una variabile dipendente)
 $cov(Y_i, Y_j | X) = 0 \Rightarrow$ l'errore deve essere CASUALE
 Al di là delle variabili indipendenti non deve esserci relazione tra i 2 individui \rightarrow li deve essere CASUALITÀ

$\Rightarrow cov(\epsilon_i, \epsilon_j | X) = 0$ (individuali)
 le componenti di errore tra gli individui devono essere incorrelate.
 Deriva dal fatto che il mio sample deve essere casuale!
 Intera popolazione / Parte di popolaz.

4) Riprendendo la distinzione tra MODELLO DETERMINISTICO e STOCASTICO

▷ DETERMINISTICO $E(\epsilon) = 0 \Rightarrow E(Y) = \beta_1 + \beta_2 X \Rightarrow E(y) = \beta_1 + \beta_2 X$
 $E(\beta_1) + E(\beta_2 X)$

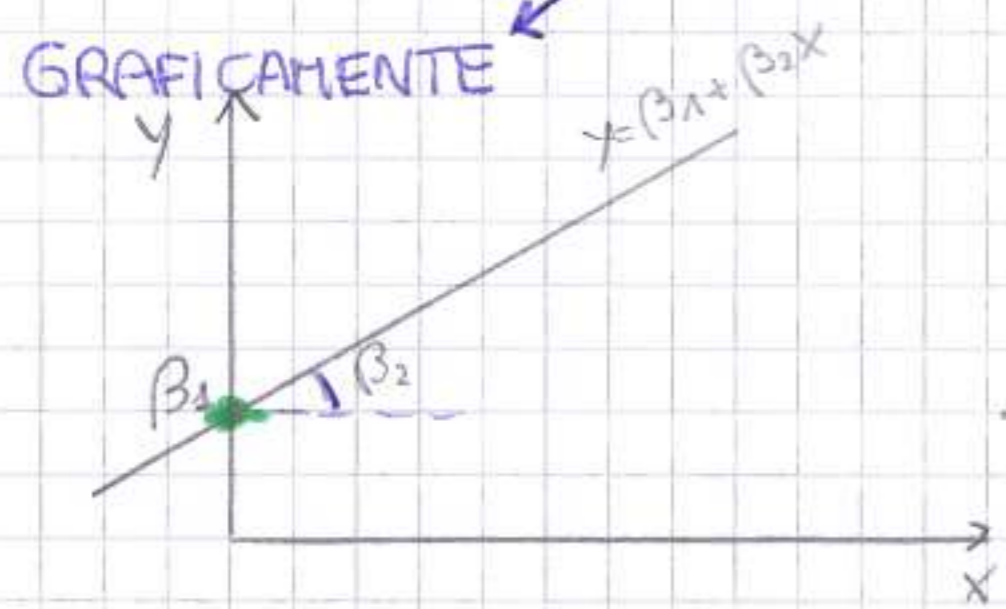
▷ STOCASTICO
 DATI PROVENGONO DA DISTRIBUZIONE CASUALE

Ho un'IMMAGINE della REALTÀ \Rightarrow

$E(\epsilon | X) = 0$: condizione di ESOGENEITÀ

\Downarrow $cov(\epsilon, X) = 0$, ma non è vero il contrario.
 (covarianza tra errori e variabili indipendenti = 0).
 INCORRELAZIONE tra ϵ e VAR. INDIPENDENTI

da questo ottengo che $\Rightarrow \beta_1 = E(Y | X)$ quando $X = 0$
 è l'INTERCETTA



$\Rightarrow \beta_2 = \partial E(Y | X) / \partial X$ (DERIVATA di...)

PENDENZA!
 COEFFICIENTE ANGOLARE = costante, indipendentemente dal livello delle $X(A1)$

β_1 e β_2 = COEFF. INTERCETTA e COEFF. ANGOLARE

"FOC: First order condition" = Sono le derivate prime, ossia quelle che massimizzano o minimizzano la mia funzione obiettivo. VALORI

5) $V(\epsilon | X) = E(\epsilon^2 | X) = \sigma^2$

VARIANZA dell'ERRORE dato X / VALORE ATTESO / SIGMA², VALORE GENERICO \rightarrow Non c'è nessun pedice
 Questo per la condizione 4 ($E(\epsilon | X) = 0$).
 \bar{e} COSTANTE (VAR \neq ETEROSCHEDASTICITÀ)

\Rightarrow la varianza del mio errore deve essere costante: **OMOSCHEDASTICITÀ** $V(\epsilon | X) = \sigma^2$

- ▷ $V(\beta_1) = 0$ perché β_1 costante
- ▷ $V(\beta_2) = 0$ perché costante
- ▷ ϵ è l'unica componente che ha

COVARIANZA CALEATORIA
 $V(\beta_1 + \beta_2 X + \epsilon | X) = \sigma^2$
 LA VARIANZA dell'ERRORE è COSTANTE tra gli INDIVIDUI

OMOSCHEDASTICITÀ: la varianza degli errori è costante tra gli individui.

ATTENZIONE!

le ASSUNZIONI da A₁ ad A₅ le chiamiamo ASSUNZIONI DEBOLI.
 Se aggiungiamo la A₆ diventano ASSUNZIONI FORTI.

ESEMPIO: Ho $\begin{matrix} \text{MASCHIA} \\ \text{FEMMINA} \end{matrix} \rightarrow \text{OGNI INDIVISCO} \rightarrow \text{ERRORE} \rightarrow \text{Dovrebbe avere 2 varianze} \neq, \text{ quindi anzi} \rightarrow \text{ETEROSCHEDASTICITÀ}$

Se mio errore dato X si distribuisce come una normale con media 0 e varianza σ^2 (SIGMA 2)

$$E|X \sim N(0, \sigma^2)$$

A₆ A₄ A₅

A₆ = il fatto che la distribuzione sia normale

\sim : si distribuisce secondo...

$$\Rightarrow Y|X \sim N(\underbrace{\beta_1 + \beta_2 X}_{\text{MEDIA Componente che conosco} \rightarrow A_4}, \underbrace{\sigma^2}_{\text{VARIANZA Componente aleatoria che mi sfuggono} \rightarrow A_5})$$

ORA
↓

Per calcolare i coefficienti devo costruire un metodo di STIMA, che mi permetta di verificare che i coefficienti sono corretti. (OTENERE DEI VALORI DEI COEFFICIENTI TALI PER CUI QUESTI RISULTATI CHE OTENGO ABBIANO CERTE PROPRIETÀ)
 Quindi, partendo dalle 6 assunzioni che ci delimitano i metodi di stima, andiamo a determinare il metodo di stima.

CRITERIO di STIMA: **MODELLO OLS**: (basato su $Y = \beta_1 + \beta_2 X + E$)
 GIUSTI COEFFICIENTI / VARIANZA MINIMA
 (ORDINARY LEAST SQUARE)

Voglio trovare quei coefficienti che rendono il più piccolo possibile $\sum \epsilon_i^2$ (TUTTO CIÒ CHE NON RIESCO A SPIEGARE SÌ...)

METODO:

$$\text{MIN} \sum_{i=1}^m \epsilon_i^2$$

METODO di STIMA

calcolo i miei parametri β_1 e β_2 in modo che rendano la sommatoria del quadrato degli errori il più piccolo possibile.

Rispetto a cosa?

MINIMIZATO rispetto a β_1, β_2

$\beta_1, \beta_2 = \text{PARAMETRI} \rightarrow \text{Calcolo} \rightarrow \text{STIMATORI} = \hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2$
 $\beta_1, \beta_2 = \text{COSTANTI}$ VETTORI di DATI

COSA VUOL DIRE?

$$\text{MIN}_{\beta_1, \beta_2} \sum_{i=1}^m \epsilon_i^2 = \text{MIN}_{\beta_1, \beta_2} \sum_{i=1}^m (y_i - \beta_1 - \beta_2 x_i)^2 = \text{FUNZIONE OBIETTIVO da MINIMIZZARE} \rightarrow J(\beta_1, \beta_2)$$

otengo $\hat{\beta}$ = VALORE STIMATO (VETTORE)

STIMATORE OLS
 $\hat{\beta}_{OLS}$

COSTANTI β_1, β_2
 VALORICHE MINIMIZZANO $\sum_{i=1}^m \epsilon_i^2$
 XK MODELLO LINEARE

Vettore che si porta dietro 2 valori
 argomento che minimizza la mia funz. obiettivo $J(\beta_1, \beta_2)$ rispetto a β_1 e β_2 .

veg MIN $J(\beta_1, \beta_2)$
 β_1, β_2

Per calcolare β_1 e β_2 devo fare una minimizzazione $\Rightarrow \min_{\beta_1, \beta_2} \sum_{i=1}^n (y_i - \beta_1 - \beta_2 x_i)^2$

minimizzando le FOC

$$FOC_1 = \frac{dD(\beta_1, \beta_2)}{d\beta_1} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 x_i) = 0$$

$= 0$

$$FOC_2 = \frac{dD(\beta_1, \beta_2)}{d\beta_2} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 x_i) \cdot x_i$$

$= 0$

le FOC sono le derivate.

β_1 : INTERCETTA
 β_2 : COEFF. ANGOLARE

Resolvendole, si ottiene la formula del modello OLS.

LEZIONE del 22 SETTEMBRE 2020

MODELLO TEORICO con IPOTESI

costruisco un modello di stima e calcolo i coefficienti che faccio in modo che il quadrato dei miei errori sia il più piccolo possibile.

Per ottimizzare una

MASSIMIZZAZIONE

MINIMIZZAZIONE

DERIVATA (FOC)

della funzione obiettivo rispetto a β_1 e β_2 .

Da mia FOC₂ altro nome che FOC₁ · x_i.

Risolviamo ora le FOC per cercare di dare un valore a β_1 e β_2 . → Cerco di isolare!

$$FOC_1 = \frac{dD(\beta_1, \beta_2)}{d\beta_1} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 x_i) = 0$$

• TOLGO il -2
• DIVIDO per n

$$\bar{y} = \hat{\beta}_1 + \hat{\beta}_2 \bar{x}$$

$$\hat{\beta}_1 = \bar{y} - \hat{\beta}_2 \bar{x}$$

! $\sum \frac{\beta_1}{n} = \beta_1$ perché costante

$$FOC_2 = \frac{dD(\beta_1, \beta_2)}{d\beta_2} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 x_i) x_i = 0$$

• TOLGO -2
• DIVIDO per n

$$\frac{1}{n} \sum y_i x_i = \hat{\beta}_1 \bar{x} + \hat{\beta}_2 \frac{1}{n} \sum x_i^2$$

$$\hat{\beta}_1 = \bar{y} - \hat{\beta}_2 \bar{x} \quad [FOC_1]$$

$$\frac{1}{n} \sum y_i x_i = \hat{\beta}_1 \bar{x} + \hat{\beta}_2 \frac{1}{n} \sum x_i^2$$

→ Posso riscriverla in altri termini. [FOC₂]

Moltiplichiamo a dx e sx il risultato di FOC₁ per \bar{x} → $\bar{y}\bar{x} = \hat{\beta}_1 \bar{x} + \hat{\beta}_2 \bar{x}^2$

Prendo FOC₂ e ⇒ FOC₂ - FOC₁ \bar{x} (prima parte sx, poi la dx!)

$$\Rightarrow \frac{1}{n} \sum y_i x_i - \bar{y}\bar{x} = \hat{\beta}_2 \left(\frac{1}{n} \sum x_i^2 - \bar{x}^2 \right)$$

COME FACCIAMO A RISOLVERLA?

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i x_i = \bar{y} \bar{x} = \hat{\beta}_2 \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \bar{x}^2 \right)$$

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}$ $\underbrace{\qquad\qquad\qquad}$
 PASSO SCRIVERLA COME $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \cdot \bar{x}$
 $\bar{y} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$

$$\Rightarrow \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i x_i - \bar{y} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i = \hat{\beta}_2 \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \bar{x} \right)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n y_i x_i - \bar{y} \sum_{i=1}^n x_i = \hat{\beta}_2 \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 - \sum_{i=1}^n x_i \bar{x} \right)$$

Il mio obiettivo, ora, è calcolarmi i coefficienti che minimizzano la sommatoria dei quadrati.

⇒ Risolvo rispetto a β_2

$$\Rightarrow \hat{\beta}_2 = \frac{\sum_{i=1}^n x_i (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^n x_i (x_i - \bar{x})} = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(x_i - \bar{x})}$$

\equiv COVARIANZA STIMATA fra x e y .
 $\hat{\beta}_2 =$ STIMATO.
 \equiv NUMERATORE DELLA VARIANZA

$$\Rightarrow \hat{\beta}_2 = \frac{\widehat{cov}(x, y)}{\widehat{V}(x)}$$

EFFETTO MARG.

Perché stimati? → Perché ha a che fare col campione!
 Come lo si interpreta?
 "RAPPORTO fra VARIABILITÀ"
 Una delle ASSUNZIONI

Come si muovono insieme x e y
 Variabilità dei dati = VARIANZA
 ↓
 Quanto la x e la y si muovono insieme dato quanto si muove nel complesso la x , cioè la variabilità totale della x .
 • V grande → poca capacità della x di spiegare il modello.

($\widehat{V}(x)$ la vogliamo grande, basta che sia $\neq 0$)

EFFETTO MARGINALE

⇒ Nel modelloOLS, la pendenza, il unico coefficiente β_2 altro non mi dice quanto la x e la y si muovono insieme rispetto alla variabilità della x .

$$\hat{\beta}_1 = \bar{y} - \hat{\beta}_2 \bar{x}$$

$$\hat{\beta}_2 = \frac{\widehat{cov}(x, y)}{\widehat{V}(x)}$$

CHE ASSUNZIONI ABBIAMO UTILIZZATO?

- II° - A_2 - VARIABILITÀ.
- I° - A_1 - MODELLO LINEARE.

Introduciamo ora un nuovo concetto

DIFFERENZA tra RESIDUI ed ERRORE

• ERRORE = teorico, non calcolabile.

Una volta che ho ottenuto i miei coefficienti β_1 e β_2 , ho il mio modello.

APPLICO MODELLO $\hat{y}_i = \hat{\beta}_1 + \hat{\beta}_2 x_i$ VALORE FITTATO \equiv VALORE che ottengo quando al mio modello sostituisco i valori trovati stimati $\hat{\beta}_1$ e $\hat{\beta}_2$.

COEFF. che ho stimati $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2$

$y_i - \hat{y}_i$: Esiste una differenza fra il mio valore reale e il mio valore fittato (ottenuto sostituendo nel modello i valori stimati)

$y_i - \hat{y}_i = e_i$ (RESIDUO) (è come se fosse la STIMA dell'errore)

$\Rightarrow y_i = \hat{y}_i + e_i$

Dipende dalla COMPONENTE che NON SONO in GRADO di SPIEGARE. COMPONENTE RESIDUALE

Dipende dalla COMPONENTE SPIEGATA

Differenza tra vero valore e valore FITTATO.

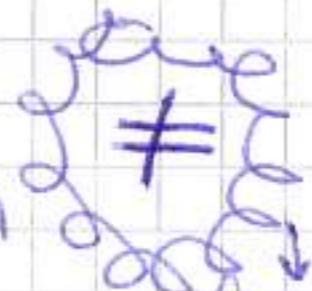
MODELLO STIMATO

$$y_i = \hat{\beta}_1 + \hat{\beta}_2 x_i + \frac{e_i}{\text{RESIDUI}}$$

$$\Rightarrow \beta_1 \neq \hat{\beta}_1$$

$$\beta_2 \neq \hat{\beta}_2$$

$$E \neq e_i$$



MODELLO VERO

$$y = \beta_1 + \beta_2 x + \frac{E_i}{\text{ERRORI}}$$

da mia STIMA (MODELLO TEORICO) non sarà mai uguale al mio modello vero.

NON SONO A PRIORI certo che $\beta_1 = \hat{\beta}_1, \beta_2 = \hat{\beta}_2$...

STIMA \sim PROBABILITÀ di OTTENERE un CERTO RISULTATO (Non è detto che il valore che trovi sia quello effettivo)

Fino ad ora abbiamo visto un modello BIVARIATO \rightarrow ha una variabile dipendente.

Passiamo ad un modello MULTIVARIATO!

$$y = \beta_1 + \beta_2 x_i + E_i$$

NON è REALISTICO!

! MODELLO MULTIVARIATO!

$$y = \beta \cdot x + E_1$$

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \vdots \\ \beta_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & x_{21} & x_{31} & \dots & x_{k1} \\ 1 & x_{22} & x_{32} & \dots & x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{2m} & x_{3m} & \dots & x_{km} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} E_1 \\ E_2 \\ \vdots \\ E_m \end{pmatrix}$$

VEITORE = VEITORE + VEITORE

COSTANTE K-1 VARIABILI MATRICE

$$m \times 1 = K \times 1 \quad m \times K \quad m \times 1$$

Se ho K variabili \Rightarrow devo avere K coefficienti.